

## NovaCarts CAN Multi I/O Module

Dieses Hutschienenmodul ist eine Mess- und Steuerkarte für den vielseitigen Einsatz. Vier konfigurierbare PWM-Ausgänge können z. B. für die Steuerung von Motoren- oder Sensor-Simulationen verwendet werden. Zusätzlich geben zwei analoge Ausgänge Spannungen bis 20 V mit 16-Bit-Auflösung aus.

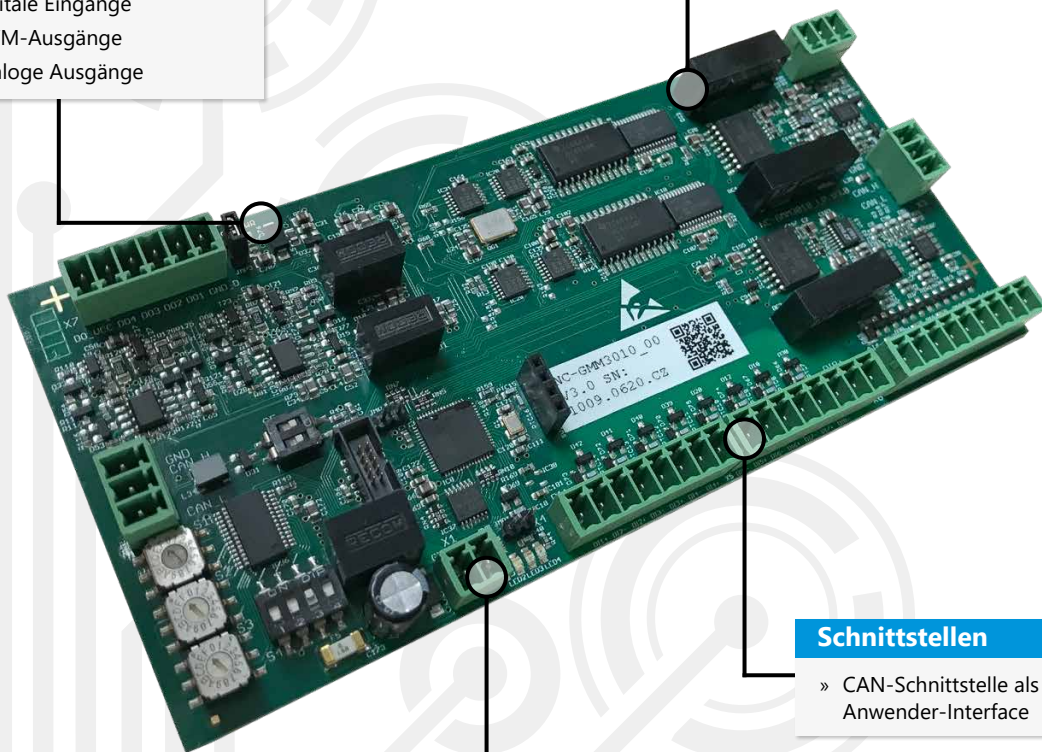
Insgesamt stehen acht digitale und vier analoge Eingänge mit optischer Isolierung zur Verfügung. Alle Eingänge sind gegen elektrostatische Entladung (ESD) geschützt und alle Ausgänge sind Kurzschluss-beständig. Die Verbindung mit dem System erfolgt über ein CAN-Interface (High-Speed CAN) mit einer per Drehschalter konfigurierbaren Adressierung. Darüber hinaus ermöglicht die Software des Moduls eine Kalibrierung sowie einen Selbsttest. Das Hutschienenmodul ist mit Push-IN-Steckern ausgestattet und lässt sich so einfach und ohne Werkzeug verkabeln. Zudem bieten zwei Stecker für CAN Interfaces die Möglichkeit zur Kaskadierung.

### Anschlüsse

- » 4 analoge Eingänge
- » 8 digitale Eingänge
- » 4 PWM-Ausgänge
- » 2 analoge Ausgänge

### Diagnose und Wartung

- » Einfache Wartung durch Selbsttest



### Schnittstellen

- » CAN-Schnittstelle als Anwender-Interface

### Galvanische Trennung

- » Optische Isolierung der digitalen Eingänge

## Datenblatt

Baugruppenbezeichnung: **NC-GMM3010**

Datenblatt-Version: **1V1**

### Merkmale

|                        |   |
|------------------------|---|
| Analoge Eingänge       | 4   |
| Digitale Eingänge      | 8   |
| Analoge Ausgänge       | 2   |
| PWM-Ausgänge           | 4   |
| Versorgungsspannung    | 7 - 28 V                                    |
| Betriebstemperatur     | 0 bis +55 °C                                |
| Lagerungstemperatur    | -20 bis +70 °C                              |
| Luftfeuchtigkeit       | 10 bis 90 % (keine Kondensation)            |
| Dimension              | 155 mm x 71.8 mm                            |
| Gehäuse                | Phoenix UMK-BE-Reihe – Gesamtbreite: 147 mm |
| Anbindung an RT-System | CAN   |

### Spezifikationen

#### Analoger Ausgang

|                   |          |
|-------------------|----------|
| Anzahl der Kanäle | 2        |
| Ausgangsspannung  | 0 – 20 V |
| Genauigkeit       | +/- 1 %  |
| Auflösung         | 16 Bit   |
| Ausgangsstrom     | 10 mA    |

#### PWM-Ausgang

|                          |  |
|--------------------------|--|
| Anzahl Kanäle            | 4  |
| Ausgangsspannung         | Interne oder externe Versorgungsspannung |
| Betriebsarten            | Push Pull, Open Collector                |
| Ausgangsstrom            | 500 mA                                   |
| Frequenz                 | 20 Hz – 20 kHz                           |
| Auflösung Tastverhältnis | 1 %                                      |

#### Digitaler Eingang

|                      |                                   |
|----------------------|-----------------------------------|
| Anzahl der Kanäle    | 8                                 |
| Eingangsspannung     | 0 - 24 V                          |
| Galvanische Trennung | Kanal zu Kanal<br>Kanal zu System |

#### Analoger Eingang

|                                |                 |
|--------------------------------|-----------------|
| Anzahl der Kanäle              | 4               |
| Eingangsspannung               | 0 - 24 V        |
| Sampling rate (Abtastfrequenz) | 100 Hz          |
| Auflösung                      | 16 bit          |
| Galvanische Trennung           | Kanal zu System |